

МатОптимизация для honeypot-размещения

Н. Н. Кузюрин С. А. Фомин

26 июля 2019 г.

Постановка

АС ВН : $\{h_1^{AC}, h_2^{AC}, \dots, h_n^{AC}\}, \{t_1^{AC}, t_2^{AC}, \dots, t_n^{AC}\}$

- $h_1^{AC} \in H$ — количество элементов АС i -го типа.
- n — количество типов (пример типов: Сервер БД, файловый сервер, почтовый сервер, прокси сервер, ПЭВМ оператора, ПЭВМ руководителя и т.д.),
- $t_i^{AC} \in T^{AC}$ — время сканирования i -го типа АС.

ЛИС: ложная информационная система

Характеризуется тремя уровнями:

K_1 — полностью **ложная сеть** разворачивается до реальной АС на входе из внешней сети

K_2 — **ложные узлы** развернуты вперемешку с реальными узлами АС.

K_3 — **ложные сетевые сервисы**, поднятые на реальных серверах и ПЭВМ вперемешку с работающими сервисами

Уровни ЛИС характеризуются

$$K_1 \rightarrow (L_{par}, x_1^{K_1}, x_2^{K_1}, \dots, x_n^{K_1}, c_1^{K_1}, c_2^{K_1}, \dots, c_n^{K_1}, t_1^{K_1}, t_2^{K_1}, \dots, t_n^{K_1},)$$

L_{par} — длина пароля нестандартной сетевой аутентификации.

$x_j^{K_1} \in K_1$ — количество элементов ЛИС i -го типа n — количество типов.

$c_i^{K_1} \in C^{K_1}$ — затраты на создание i -го элемента ЛИС (пример: объем оперативной памяти, выделяемой для создания ложного узла i -го типа, в виртуальной среде)

$t_i^{K_1} \in T^{K_1}$ — время, необходимое для сетевого сканирования ложного узла i -го типа.

$$K_2 \rightarrow (x_1^{K_2}, x_2^{K_2}, \dots, x_n^{K_2}, c_1^{K_2}, c_2^{K_2}, \dots, c_n^{K_2}, t_1^{K_2}, t_2^{K_2}, \dots, t_n^{K_2})$$

$x_j^{K_2} \in K_2$ — количество элементов ЛИС i -го типа.

$c_i^{K_2} \in C^{K_2}$ — затраты на создание i -го элемента ЛИС

$t_i^{K_2} \in T^{K_2}$ — время, необходимое для сетевого сканирования ложного узла i -го типа.

$$K_3 \rightarrow (x_1^{K_3}, x_2^{K_3}, \dots, x_m^{K_3}, c_1^{K_3}, c_2^{K_3}, \dots, c_m^{K_3}, t_1^{K_3}, t_2^{K_3}, \dots, t_m^{K_3},)$$

m — количество сетевых протоколов.

$x_i^{K_3} \in (0, 1)$ — бинарный индикатор использования того или иного ложного сетевого протокола на том или ином порту ЛИС уровня приложения.

$c_i^{K_3} \in C^{K_3}$ — затраты на создание i -го сетевого протокола ЛИС (пример: выделяется объем оперативной памяти для создания ложных сетевых сервисов)

► $t_i^{K_3} \in T^{K_3}$ — время, необходимое для сетевого сканирования $x_i^{K_3}, i \in 1, \dots, m$.

Найти

Требуется найти: $T^{K_1} + T^{K_2} + T^{K_3}$

Ограничение: затраты на создание многоуровневой ЛИС не должны превышать заданных на каждом уровне: $C^{K_1}, C^{K_2}, C^{K_3}$

Оптимизация

- Требуется **найти**: $T^{K_1} + T^{K_2} + T^{K_3}$
- $\Rightarrow T^{K_1} + T^{K_2} + T^{K_3} \rightarrow \text{MAX}$

Учитывая отдельность ограничений, все распадается на три независимых оптимизационных задачи:

$$\begin{aligned} & \forall k \in (1, 2, 3) \\ T^{K_k} &= \sum_i t_i^{K_k} \times x_i^{K_k} \rightarrow \text{MAX} \\ & \sum_i c_i^{K_k} \times x_i^{K_k} \leq C^{K_k} \\ & 0 \leq x_i^{K_k} \leq b_i^{K_k} \leftarrow \text{Целые или индикаторы} \end{aligned}$$

Выводы

- ЦЛП — Целочисленное линейное программирование
- ПЦЛП — Положительное целочисленное линейное программирование
- Одно ограничение!
- Задача о рюкзаке ($k=3$), или мультирюкзаке
- Есть FPTAS-алгоритм — полиномиальный алгоритм с гарантированной точностью
- Точное решение при весьма приближенной модели и не нужно
- С мультирюкзаком надо еще посмотреть, но что-то было.

Задача о рюкзаке

Задача

«0–1 Рюкзак (Knapsack)»

Даны:

$c_1, \dots, c_n, c_j \in \mathbb{N}$ — «стоимости» предметов;

$a_1, \dots, a_n, a_j \in \mathbb{N}$ — «размеры» или «веса»;

$B \in \mathbb{N}$ — «размер рюкзака».

Найти максимальное значение f^* целевой функции

$$f \equiv \sum_{i=1}^n c_i x_i \rightarrow \max$$

с ограничением на размер «рюкзака»:

$$\sum_{i=1}^n a_i x_i \leq B, \quad x_i \in \{0, 1\}.$$

Определение

Алгоритм с мультипликативной ошибкой не более $(1 + \varepsilon)$, где $\varepsilon > 0$, называется **ε -оптимальным**.

Определение

Алгоритм с мультипликативной ошибкой не более $(1 + \varepsilon)$, где $\varepsilon > 0$, называется ε -**оптимальным**.

Определение

Полностью полиномиальной аппроксимационной схемой (FPTAS) называется приближенный алгоритм, в котором уровень точности ε выступает в качестве нового параметра, и алгоритм находит ε -оптимальное решение за время, ограниченное полиномом от длины входа и величины ε^{-1} .

«Рюкзак»: отбор легких решений

```
def knapsack_dynprog_lightest(items, B):  
    T = {0: ItemSet()} # Цена -> самый легкий набор  
  
    for item in items: # Цикл по всем предметам  
        newT = []  
        for sol in T.values(): # по всем частичным  
            test = sol + item # формируем новый набор  
            if test.weight <= B and (test.cost not in T  
                                     or test.weight < T[test.cost].weight):  
                newT.append(test) # подходит!  
  
        for sol in newT: # регистрируем  
            T[sol.cost] = sol # новые решения  
  
    return T[max(T.keys())] # возвращаем самое дорогое
```

«Рюкзак»: отбор легких решений

Предметы ($\frac{\text{СТОИМОСТЬ}}{\text{ВЕС}}$): $[\frac{6}{3}, \frac{3}{4}, \frac{2}{5}, \frac{5}{6}, \frac{5}{7}, \frac{1}{8}]$, $B = 9$

T	item	newT
$0: \frac{0}{0}$	$\frac{6}{3}$	$[\frac{6}{3}]$
$0: \frac{0}{0}, 6: \frac{6}{3}$	$\frac{3}{4}$	$[\frac{3}{4}, \frac{9}{7}]$
$0: \frac{0}{0}, 9: \frac{9}{7}, 3: \frac{3}{4}, 6: \frac{6}{3}$	$\frac{2}{5}$	$[\frac{2}{5}, \frac{5}{9}, \frac{8}{8}]$
$0: \frac{0}{0}, 2: \frac{2}{5}, 3: \frac{3}{4}, 5: \frac{5}{9}, 6: \frac{6}{3}, 8: \frac{8}{8}, 9: \frac{9}{7}$	$\frac{5}{6}$	$[\frac{5}{6}, \frac{11}{9}]$
$0: \frac{0}{0}, 2: \frac{2}{5}, 3: \frac{3}{4}, 5: \frac{5}{6}, 6: \frac{6}{3}, 8: \frac{8}{8}, 9: \frac{9}{7}, 11: \frac{11}{9}$	$\frac{5}{7}$	$[\]$
$0: \frac{0}{0}, 2: \frac{2}{5}, 3: \frac{3}{4}, 5: \frac{5}{6}, 6: \frac{6}{3}, 8: \frac{8}{8}, 9: \frac{9}{7}, 11: \frac{11}{9}$	$\frac{1}{8}$	$[\frac{1}{8}]$

Оптимальное решение: $\frac{11}{9}$

Лемма

Сложность алгоритма с отбором «легких» решений — $O(nf^*)$.

Округлим $c_i \leftarrow \lfloor c_i / scale \rfloor \cdot scale$, т. е. выполнено $c_i \equiv 0 \pmod{scale}$:

- c_i можно поделить на $scale \Rightarrow$ это не изменит оптимального набора.
- Время работы $\Rightarrow O\left(\frac{nf^*}{scale}\right)$.
- Веса a_i не меняли \Rightarrow любое допустимое решение «округленной» допустимо для исходной.
- Потери «округления» \Rightarrow оптимум получившейся задачи будет меньше исходной.

Стоит ли игра свеч?

«округленная» задача

\tilde{c}_i — Стоимости, $\tilde{c}_i = \lfloor c_i / scale \rfloor \cdot scale$;

\tilde{x}_i — Включение предмета в оптимальный набор,
 $\tilde{x}_i \in \{0, 1\}$;

\tilde{f} — Оптимум «округленной» задачи, $\tilde{f} = \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i$.

«округленная» задача

\tilde{c}_i — Стоимости, $\tilde{c}_i = \lfloor c_i / scale \rfloor \cdot scale$;

\tilde{x}_i — Включение предмета в оптимальный набор,
 $\tilde{x}_i \in \{0, 1\}$;

\tilde{f} — Оптимум «округленной» задачи, $\tilde{f} = \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i$.

«Округление» только одного j -го предмета.

«округленная» задача

\tilde{c}_i — Стоимости, $\tilde{c}_i = \lfloor c_i / scale \rfloor \cdot scale$;

\tilde{x}_i — Включение предмета в оптимальный набор,
 $\tilde{x}_i \in \{0, 1\}$;

\tilde{f} — Оптимум «округленной» задачи, $\tilde{f} = \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i$.

«Округление» только одного j -го предмета.

$\tilde{x}_j = 1$: j -й и в оптимальном наборе. На нем «теряем»
 $c_j - \tilde{c}_j \leq scale$.

«округленная» задача

\tilde{c}_i — Стоимости, $\tilde{c}_i = \lfloor c_i / scale \rfloor \cdot scale$;

\tilde{x}_i — Включение предмета в оптимальный набор,
 $\tilde{x}_i \in \{0, 1\}$;

\tilde{f} — Оптимум «округленной» задачи, $\tilde{f} = \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i$.

«Округление» только одного j -го предмета.

$\tilde{x}_j = 1$: j -й и в оптимальном наборе. На нем «теряем»
 $c_j - \tilde{c}_j \leq scale$.

$\tilde{x}_j = 0$: Вместо j -го взяли что-то подороже $\tilde{c}_j \implies$ теряем
 $\leq c_j - \tilde{c}_j \leq scale$.

«округленная» задача

\tilde{c}_j — Стоимости, $\tilde{c}_j = \lfloor c_j / scale \rfloor \cdot scale$;

\tilde{x}_j — Включение предмета в оптимальный набор,
 $\tilde{x}_j \in \{0, 1\}$;

\tilde{f} — Оптимум «округленной» задачи, $\tilde{f} = \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i$.

«Округление» только одного j -го предмета.

$\tilde{x}_j = 1$: j -й и в оптимальном наборе. На нем «теряем»
 $c_j - \tilde{c}_j \leq scale$.

$\tilde{x}_j = 0$: Вместо j -го взяли что-то подороже $\tilde{c}_j \Rightarrow$ теряем
 $\leq c_j - \tilde{c}_j \leq scale$.

«округлять» все предметы $\Rightarrow f^* - \tilde{f} \leq n \cdot scale$.

Решение «округленной» — аппроксимация исходной

f^* : оптимум исходной задачи;

f' : стоимость аппроксимации,

$$f' = \sum_{i=1}^n c_i \tilde{x}_i \geq \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i = \tilde{f}.$$

Решение «округленной» — аппроксимация исходной

f^* : оптимум исходной задачи;

f' : стоимость аппроксимации,

$$f' = \sum_{i=1}^n c_i \tilde{x}_i \geq \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i = \tilde{f}.$$

Абсолютная погрешность $f^* - f' \leq f^* - \tilde{f} \leq n \cdot scale$.

Решение «округленной» — аппроксимация исходной

f^* : оптимум исходной задачи;

f' : стоимость аппроксимации,

$$f' = \sum_{i=1}^n c_i \tilde{x}_i \geq \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i = \tilde{f}.$$

Абсолютная погрешность $f^* - f' \leq f^* - \tilde{f} \leq n \cdot scale$.

Погрешность $\leq \frac{\varepsilon}{1+\varepsilon} f^*$

Решение «округленной» — аппроксимация исходной

f^* : оптимум исходной задачи;

f' : стоимость аппроксимации,

$$f' = \sum_{i=1}^n c_i \tilde{x}_i \geq \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i = \tilde{f}.$$

Абсолютная погрешность $f^* - f' \leq f^* - \tilde{f} \leq n \cdot scale$.

Погрешность $\leq \frac{\varepsilon}{1+\varepsilon} f^*$

\Rightarrow решение — ε -приближенное:

$$f' \geq f^* - \frac{\varepsilon}{1+\varepsilon} f^* = \frac{f^*}{(1+\varepsilon)}.$$

Решение «округленной» — аппроксимация исходной

f^* : оптимум исходной задачи;

f' : стоимость аппроксимации,

$$f' = \sum_{i=1}^n c_i \tilde{x}_i \geq \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i = \tilde{f}.$$

Абсолютная погрешность $f^* - f' \leq f^* - \tilde{f} \leq n \cdot scale$.

Погрешность $\leq \frac{\varepsilon}{1+\varepsilon} f^*$

\Rightarrow решение — ε -приближенное:

$$f' \geq f^* - \frac{\varepsilon}{1+\varepsilon} f^* = \frac{f^*}{(1+\varepsilon)}.$$

$scale \rightarrow \max$

$$scale \leq \frac{\varepsilon f^*}{n(1+\varepsilon)}$$

Решение «округленной» — аппроксимация исходной

f^* : оптимум исходной задачи;

f' : стоимость аппроксимации,

$$f' = \sum_{i=1}^n c_i \tilde{x}_i \geq \sum_{i=1}^n \tilde{c}_i \tilde{x}_i = \tilde{f}.$$

Абсолютная погрешность $f^* - f' \leq f^* - \tilde{f} \leq n \cdot scale$.

Погрешность $\leq \frac{\varepsilon}{1+\varepsilon} f^*$

\Rightarrow решение — ε -приближенное:

$$f' \geq f^* - \frac{\varepsilon}{1+\varepsilon} f^* = \frac{f^*}{(1+\varepsilon)}.$$

$scale \rightarrow \max$

$$scale \leq \frac{\varepsilon f^*}{n(1+\varepsilon)}$$

Нижняя оценка оптимума $f_{lb} \leq f^* \Rightarrow scale = \max \left\{ 1, \frac{\varepsilon f_{lb}}{n(1+\varepsilon)} \right\}$.

PTAS для рюкзака

```
def knapsack_fptas(items, B, epsilon, lower_bound):  
    # Вычисляем нижнюю оценку стоимости  
    F_lb = lower_bound(items, B)  
  
    # параметр округления scale  
    scale = epsilon * F_lb / len(items) / (1 + epsilon)  
  
    # Набор с округленными стоимостями  
    Ds = [Item(item.cost/scale, item.weight) for item in items]  
  
    knapsack, indices = knapsack_dynprog_lightest(Ds, B)  
    ApproxCost = sum(items[i].cost for i in indices)
```

Выбор f_{lb} : «MaxItemCost»

Тривиальная нижняя оценка — стоимость самого дорогого предмета:

$$f_{lb} \equiv c_{\max} = \max_i c_i.$$

Выбор f_{lb} : «MaxItemCost»

Тривиальная нижняя оценка — стоимость самого дорогого предмета:

$$f_{lb} \equiv c_{\max} = \max_i c_i.$$

Сложность «KnapsackFPTAS_{MaxItemCost}»:

$$\begin{aligned} O\left(\frac{nf'}{scale}\right) &\leq O\left(\frac{n \cdot nc_{\max}}{scale}\right) = \\ &= O\left(\frac{n \cdot nc_{\max}}{\frac{c_{\max}\varepsilon}{n(1+\varepsilon)}}\right) = O\left(\frac{n^3(1+\varepsilon)}{\varepsilon}\right) = O\left(\frac{n^3}{\varepsilon}\right). \end{aligned}$$

«Жадный-2» для «Рюкзака»

```
def knapsack_greedy(T, B):  
    T.sort(key=profitableness)  
    Cmax = Cg = Ag = 0  
    for c, a in T:  
        if a <= B:  
            Cmax = max(c, Cmax)  
            # если лезет в рюкзак  
            if Ag + a <= B:  
                # берем предмет (c, a)  
                Ag = Ag + a  
                Cg = Cg + c  
    #выбираем, что больше  
    return max(Cg, Cmax)
```

Вес рюкзака $V = 10$ кг

Входной массив $T \leftarrow [(3, 6), (4, 3), (5, 2), (6, 5), (7, 5), (8, 1)]$

Отсортированный $T \Rightarrow [(8, 1), (5, 2), (7, 5), (4, 3), (6, 5), (3, 6)]$

Берем предмет: $\leq (\$8, 1 \text{ кг})$

Берем предмет: $\leq (\$5, 2 \text{ кг})$

Берем предмет: $\leq (\$7, 5 \text{ кг})$

$Cg = \$20$ или $Cmax = \$8$?

Набран рюкзак стоимостью $\$20$

Вес рюкзака $V = 100$ кг

Входной массив $T \leftarrow [(10, 1), (170, 100), (50, 40), (40, 20)]$

Отсортированный $T \Rightarrow [(10, 1), (40, 20), (170, 100), (50, 40)]$

Берем предмет: $\leq (\$10, 1 \text{ кг})$

Берем предмет: $\leq (\$40, 20 \text{ кг})$

Берем предмет: $\leq (\$50, 40 \text{ кг})$

$Cg = \$100$ или $Cmax = \$170$?

Набран рюкзак стоимостью $\$170$

Выбор f_{1b} : «KnapsackGreedy»

Теорема

Алгоритм «KnapsackFPTAS_{KnapsackGreedy}» имеет сложность $O\left(\frac{n^2}{\varepsilon}\right)$.

Выбор f_{lb} : «KnapsackGreedy»

Теорема

Алгоритм «KnapsackFPTAS_{KnapsackGreedy}» имеет сложность $O\left(\frac{n^2}{\varepsilon}\right)$.

Доказательство.

Используя $f' \leq f^* \leq 2f_G$:

$$O\left(\frac{nf'}{scale}\right) = O\left(\frac{n \cdot f'}{\frac{\varepsilon \cdot f_G}{n(1+\varepsilon)}}\right) \leq O\left(\frac{2n^2(1+\varepsilon)}{\varepsilon}\right) = O\left(\frac{n^2}{\varepsilon}\right).$$



Трассировка алгоритма «KnapsackFPTAS»

Используются нижние оценки «MaxItemCost» и «KnapsackGreedy».

$$D = \left[\frac{134}{16}, \frac{789}{250}, \frac{56}{43}, \frac{345}{333}, \frac{4567}{857}, \frac{555}{47} \right] \quad B = 1000$$

Optimal Knapsack: $\frac{5312}{963}$ costs 5312

lower_bound = max_item_cost $\Rightarrow f_{lb} = 4567 \quad \varepsilon = 0.1 \Rightarrow$ scale =
69.196969697

$$Ds = \left[\frac{1}{16}, \frac{11}{250}, \frac{0}{43}, \frac{4}{333}, \frac{66}{857}, \frac{8}{47} \right]$$

Approx. knapsack: $\frac{75}{920}$ costs 5256

lower_bound = knapsack_greedy $\Rightarrow f_{lb} = 5312 \quad \varepsilon = 0.1 \Rightarrow$ scale =
80.4848484848

$$Ds = \left[\frac{6}{47}, \frac{1}{16}, \frac{56}{857}, \frac{9}{250}, \frac{0}{43}, \frac{4}{333} \right]$$

Approx. knapsack: $\frac{63}{920}$ costs 5256

lower_bound = knapsack_greedy $\Rightarrow f_{lb} = 5312 \quad \varepsilon = 0.06 \Rightarrow$ scale =
50.1132075472

$$Ds = \left[\frac{11}{47}, \frac{2}{16}, \frac{91}{857}, \frac{15}{250}, \frac{1}{43}, \frac{6}{333} \right]$$

Approx. knapsack: $\frac{105}{963}$ costs 5312

Проблемы

- Очень странная **неинтерактивная** модель. Противодействие взломщику honeypotами — это интерактивный процесс, обычно там теория игр. \Rightarrow т.е. тут очевидно, что нужны дешевые тормозящие узлы и сервисы, раз взломщик обязан их просканировать.
- Даже в рамках этой модели, очень странно (хотя и удобно), что есть отдельные ограничения по типам ЛИС.
- Странно, что ограничения по ресурсам (стоимостям — одномерные), обычно — отдельно память, отдельно ядра процессора и т.п. (тогда рюкзака не будет)